

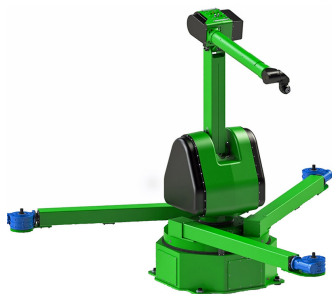


LEKKI I EKONOMICZNY ROBOT LAKIERNICZY GR 630

Robot antropomorficzny model GR 630 ST jest sterowaną elektronicznie maszyną, posiadającą 6 stopni swobody, przeznaczoną do automatycznego wykonywania operacji natryskowych takich jak malowanie płynne lub proszkowe powierzchni metalowych, drewnianych i plastikowych, a także glazurowanie elementów sanitarnych.

Ramię robota zapewnia doskonałą zwrotność dzięki systemowi sprzęgieł i doskonałemu wyważeniu pneumatycznemu, dzięki opatentowanemu systemowi inteligentnego wyważania, a także zastosowaniu specjalnych lekkich stopów.

Dodatkową elastyczność uzyskujemy dzięki szczególnej konfiguracji przegubu, która poprzez obrót o 360° w każdej pojedynczej osi pozwala na łatwe dotarcie w dowolne miejsce obrabianych elementów. Do programowania cykli pracy wykorzystywany jest system bezpośredniego samo uczenia, system Point-to-Point oraz tryb off-line.

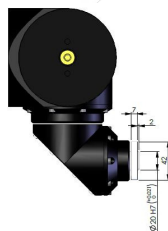
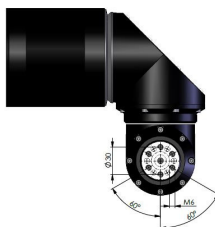
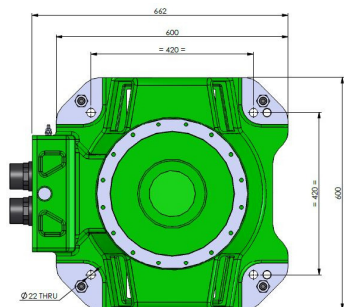
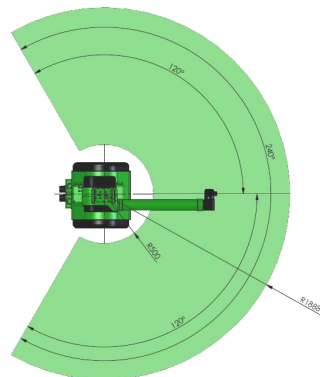
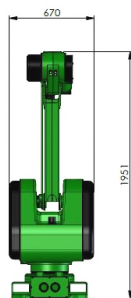
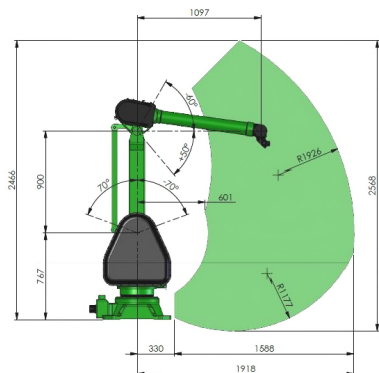


www.cmarobotics.com



**AUTOROBOT
STREFA**
SP. Z O.O. GLIWICE POLSKA





Specyfikacja techniczna

| | | | | | |
|------------------------|----|-------------------|----------------------------|-------|-------------------------|
| Robot model | | GR630ST | Driving power | Motor | AC Brushless |
| Payload | | 3 kg | Total Power | | 3kW |
| Axis | | 6 | Working Voltage | | 400V |
| Range of motion | J1 | +/-120° | Brake | | J2-J6 |
| | J2 | +/-70° | Position repeat accuracy | | 1 mm |
| | J3 | +60°/-50° | Max. working radius | | 1929 mm |
| | J4 | +/-360° | Weight | | 420 kg |
| | J5 | +/-360° | Atex | | Optional |
| | J6 | +/-360° | Robot IP-Class | | IP65 |
| Max. Speed | J1 | 120°/s | Cabinet IP-Class | | IP52 |
| | J2 | 120°/s | Installation | | Floor/Ceiling |
| | J3 | 120°/s | Operating temperature | | 0°C/+40°C |
| | J4 | 540°/s | Storage temperature | | 0°C/+55°C |
| | J5 | 540°/s | Air supply (Pressure) | | At least 7 bar (0.8MPa) |
| | J6 | 540°/s | Air (Flow) | | > 50 Nl/min. |
| Wrist allowable torque | J4 | 13.5 Nm | Air precision requirements | | <5µm |
| | J5 | 11 Nm | Robot control box size | | L700*H1100*D500mm |
| | J6 | 7 Nm | Robot control box weight | | 160kg |
| ATEX control box size | | L400*H500*D210 mm | ATEX control box weight | | 15Kg |