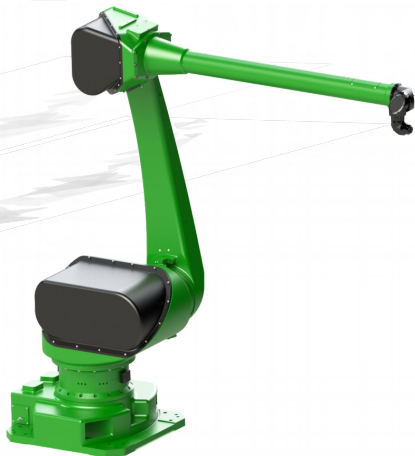


GR 6100 E

CMA
robotics



GR-6100 E

**ROBOT Z NAJWIĘKSZYM POLEM ROBOCZYM
W OFERCIE CMA ROBOTICS**

Antropomorficzny robot o sześciu stopniach swobody, odpowiedni do malowania w linii z systemami transportu powietrznego lub podłogowego. Dzięki konstrukcji możliwa jest obróbka dużych detali oraz synchronizacja z przenośnikiem liniowym w celu zwiększenia wydajności. W przypadku detali o dużych gabarytach robot może być montowany na wózkach podłogowych lub powietrznych. Ten robot jest idealny do programowania offline i systemu point-to-point. Ładowność wynosi 8 kg.

- PROGRAMOWANIE OFFLINE
- SYSTEM POINT-TO-POINT
- ŁATWA KONSERWACJA



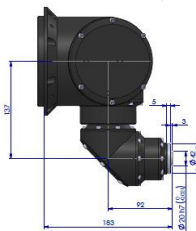
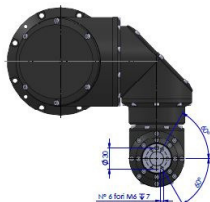
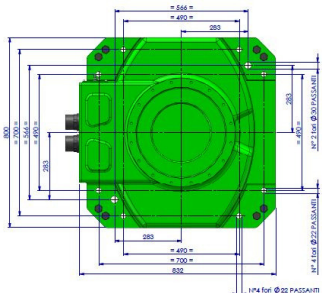
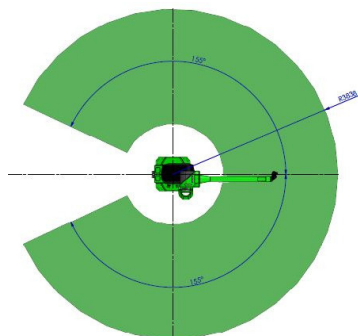
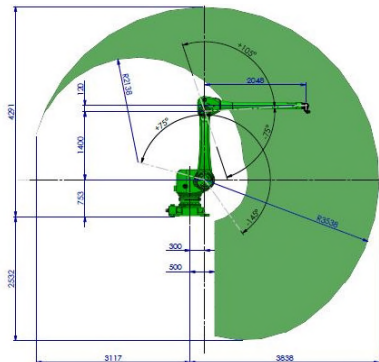
**AUTOROBOT
STREFA**
SP. Z O.O. GLIWICE POLSKA

www.cmarobotics.com



Le immagini vengono usate a fini esclusivamente illustrativi. Images are being used for illustrative purposes only.

I dati sono indicativi, CMA Robotics potrà apportare modifiche in qualsiasi momento e senza preavviso. Data are indicative, CMA Robotics can make changes at any time without notice.



Specyfikacja techniczna

Robot model		GR6100 E	Driving power	Motor	Ac servo motor
Payload		8 kg	Total Power	Working Voltage	3kW
Axis		6			400V
Range of motion	J1	+/-155°	Brake	J1~J6	
	J2	+75°/-145°	Position repeat accuracy	±0.5 mm	
	J3	+105°/-75°	Max. working radius	3750 mm	
	J4	+/-360°	Weight	920 kg	
	J5	+/-360°	Atex	Optional	
	J6	+/-360°	Robot IP-Class	IP65	
Max. Speed	J1	103.3°/s	Cabinet IP-Class	IP52	
	J2	139.5°/s	Installation	Floor/Ceiling	
	J3	111.8°/s	Operating temperature	0°C/+40°C	
	J4	800°/s	Storage temperature	0°C /+55 °C	
	J5	800°/s	Air supply (Pressure)	At least 6 bar (0.6MPa)	
	J6	800°/s	Air (Flow)	> 220 NI/min.	
Wrist allowable torque	J4	49 Nm	Air precision requirements	<5µm	
	J5	49 Nm	Robot control box size	L1000*H1100*D500 mm	
ATEX control box size	J6	33 Nm	Robot control box weight	185kg	
	L400*H500*D210 mm		ATEX control box weight	15Kg	